



Typy  
nośników



Autonomiczny Robot Mobilny AMR

## Inovatica AGV model TU-5/TU-10

Bezpieczne podnoszenie, imponująca ładowność



Certyfikat CE, wyjątkowa konstrukcja i bezpieczeństwo

Unikalna konstrukcja i wydajność. Opcja Certyfikat CE (ISO 3691-4:2020) i inne certyfikaty.



1 h ładowania, wytrzymałość na 7 h pracy

Opcjonalna szybka ładowarka o wydajności do 40 A, daje 1 h ładowania na 7 godzin pracy przy pełnym obciążeniu.



±5 mm dokładności, nawigacja, dokładność i elastyczność

Nawigacja SLAM z dokładnością do ±5 mm bez użycia dodatkowych reflektorów.



Jednostronna identyfikacja regału o szerokości ≥7 cm

Dzięki jednostronnej odległości ≥7 cm AGV może dokładnie rozpoznać regał, dostosować swoje położenie i precyzyjnie wjechać pod niego, skutecznie podnosząc towary.



Udźwig 500 lub 1000 kg

Dwa modele o ładowności 500 lub 1000 kg, spełniające wymagania dotyczące obciążenia w różnych scenariuszach.



Fleet Manager

Elastyczny i inteligentny system zarządzania flotą, z bezproblemowym dostępem aby transport był jeszcze wydajniejszy i prostszy.

## Specyfikacja techniczna

● Standard ○ Opcja

### Podstawowe parametry

Nazwa produktu:	Autonomiczny Robot mobilny
Typ operacji:	Autonomiczny
Typ nawigacji:	Laser SLAM
Typ nośnika:	Platforma na wspornikach
Maksymalny udźwóg:	500 / 1000 kg
Prześwit podwozia:	30 mm
Waga (z baterią):	265 kg
Maksymalna wysokość podnoszenia:	60 ±1 mm
Wymiary robota mobilnego: Dł. x Szer. x Wys.:	1330 x 952 x 290 mm
Wymiary platformy (Dł. x Szer.):	1300 x 920 mm
Wysokość skanowania laserów nawigacyjnych:	175 mm
Minimalna szerokość alejki:	1050 mm
Średnica obrotu:	1460 mm
Zakres temperatury otoczenia:	0°C do 50°C
Zakres wilgotności otoczenia:	10% do 90%, ciśnienie normalne, brak kondensacji

### Parametry wydajności

Prędkość jazdy:	do 1,5 m/s
Przejezdność (nachylenie / próg / szczelina)	<5% / 5 mm / 10 mm
Dokładność pozycjonowania nawigacji	±5 mm
Dokładność kąta nawigacji	±1°

### Parametry baterii

Specyfikacja baterii:	48 V / 40 Ah (LiFePo4)
Czas pracy na baterii:	do 7 h
Czas ładowania (10% do 80%):	≤2 h
Metoda ładowania:	Ręczna / Automatyczna

### Konfiguracje funkcji

Liczba lidarów:	2x SICK
Wi-Fi roaming	●
Funkcje podstawowe	●
Obsługa ładowania automatycznego	●
Rozpoznawanie platform nośników	●
Rozpoznawanie palet na regałach	●
Nawigacja reflektorowa	○

### Konfiguracje bezpieczeństwa

Przycisk awaryjny (E-stop)	●
Sygnalizacja dźwiękowa	●
Sygnalizacja świetlna	●
Listwa zderzakowa	●

### Certyfikaty

EMC / ESD	●
UN38.3	●
MD	●
RED	●

## Wymiary (mm)

